

Модификация метода граничных реализаций для интервальных импульсных последовательностей смешанного типа

С.Ю. Калинкина, С.Г. Пушков*

Аннотация. Рассматривается проблема реализации в пространстве состояний для интервальных динамических систем с дискретным временем. Предложены методы нахождения алгебраических реализаций для полностью неотрицательных и полностью неположительных систем. Представлена модификация метода граничных реализаций для систем “смешанного” типа. Приведены иллюстрирующие численные примеры.

Введение

Одной из распространенных форм представления управляемых объектов и систем управления является представление в пространстве состояний. Задача представления информации об объекте тесно связана с проблемой реализации динамических систем. Эта проблема состоит в построении модели пространства состояний для динамической системы с известным соотношением между ее входными и выходными сигналами.

Моделируя любой динамический процесс, мы часто имеем дело с неопределенностями и неоднозначностями в данных, источники которых могут быть различны: ошибки округления, погрешности измерений из-за естественного несовершенства приборов, использование приближенных чисел и т. д. Одним из приемов, позволяющим учесть такие неопределенности, является представление параметров объекта в виде некоторых множеств. В том случае, когда эти множества представляют собой интервалы, мы имеем дело с интервальной неопределенностью.

Проблема реализации для интервальных динамических систем и виды таких систем рассматривались в [1]. А в данной работе сосредоточим внимание на нахождении алгебраических реализаций интервальных динамических систем с помощью метода граничных реализаций.

1. Проблема реализации для интервальных систем

Классическая проблема реализации состоит в определении модели в пространстве состояний для динамической системы, заданной своим поведением вход-выход. Поведение вход-выход линейной стационарной многомерной управляемой системы может быть охарактеризовано импульсной последовательностью матриц размера $p \times m$ (m – число входов, p – число выходов системы): $\{A_1, A_2, \dots\}$.

*Бийский технологический институт Алтайского государственного технического университета.

В этом случае для заданной последовательности векторов управлений (входной последовательности) $u(0), u(1), \dots \in U$ выходная последовательность векторов $y(0), y(1), \dots \in Y$ определяется соотношениями

$$y(t) = \sum_{i=1}^t A_i u(t-i), \quad t = 1, 2, \dots$$

Задача реализации для данного класса систем состоит в определении математической модели этой системы в пространстве состояний, которая описывается разностными уравнениями

$$\begin{aligned} x(t+1) &= Fx(t) + Gu(t), \\ y(t) &= Hx(t), \quad t = 0, 1, \dots, \end{aligned}$$

где $x(t)$ и $x(t+1)$ – векторы состояний в моменты времени t и $(t+1)$ соответственно. Хорошо известно [2], что задача реализации в этом случае сводится к нахождению тройки матриц (F, G, H) таких, что

$$A_i = HF^{i-1}G, \quad i = 1, 2, \dots$$

Одной из возможных формулировок задачи реализации для интервальных систем может быть такая:

Для заданной последовательности интервальных матриц размера $p \times m$

$$\{\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2, \dots\}, \quad \mathbf{A}_i \in \mathbb{IR}^{p \times m}, \quad i = 1, 2, \dots,$$

определить размерность n и тройку интервальных матриц $(\mathbf{F}, \mathbf{G}, \mathbf{H})$ таких, что выполняются интервальные уравнения

$$\mathbf{A}_i = \mathbf{H}\mathbf{F}^{i-1}\mathbf{G}, \quad i = 1, 2, \dots,$$

где $\mathbf{F} \in \mathbb{IR}^{n \times n}$, $\mathbf{G} \in \mathbb{IR}^{n \times m}$, $\mathbf{H} \in \mathbb{IR}^{p \times n}$, а матричные произведения выполняются справа налево, т. е. сначала вычисляется произведение $\mathbf{F}\mathbf{G}$, затем $\mathbf{F}(\mathbf{F}\mathbf{G})$ и т. д.

Под интервальной линейной стационарной динамической системой с дискретным временем (с m входами, n состояниями и p выходами) будем понимать такую систему $[\Sigma] = (\mathbf{F}, \mathbf{G}, \mathbf{H})$, динамическое поведение которой описывается уравнениями

$$x(t+1) = \mathbf{F}x(t) + \mathbf{G}u(t), \quad y(t) = \mathbf{H}x(t), \quad x(0) = x_0 \in \mathbb{R}^n, \quad t = 0, 1, 2, \dots,$$

где $u(t) \in \mathbb{R}^m$, $x(t), x(t+1) \in \mathbb{R}^n$, $y(t) \in \mathbb{R}^p$, и понимать как семейство математических моделей

$$x(t+1) = Fx(t) + Gu(t), \quad y(t) = Hx(t), \quad x(0) = x_0 \in \mathbb{R}^n, \quad t = 0, 1, 2, \dots,$$

матрицы (F, G, H) которых принадлежат заданным интервальным матрицам $(\mathbf{F}, \mathbf{G}, \mathbf{H})$, т. е. $F \in \mathbf{F} \in \mathbb{IR}^{n \times n}$, $G \in \mathbf{G} \in \mathbb{IR}^{n \times m}$, $H \in \mathbf{H} \in \mathbb{IR}^{p \times n}$.

Другие возможные определения интервальных динамических систем можно найти в [1].

Указанную выше задачу мы далее будем называть *задачей алгебраической реализации*, а тройку интервальных матриц $(\mathbf{F}, \mathbf{G}, \mathbf{H})$ будем называть *алгебраической интервальной реализацией*.

2. Граничные реализации

С импульсной последовательностью интервальных матриц можно связать две обычные (вещественные) импульсные последовательности, определяемые верхними и нижними границами интервальных матриц.

Для последовательности интервальных матриц

$$\{\mathbf{A}_1, \mathbf{A}_2, \dots\} = \{[\underline{\mathbf{A}}_1, \overline{\mathbf{A}}_1], [\underline{\mathbf{A}}_2, \overline{\mathbf{A}}_2], \dots\} \quad (1)$$

реализации последовательности $\{\underline{\mathbf{A}}_1, \underline{\mathbf{A}}_2, \dots\}$ будем называть нижними граничными реализациями последовательности (1), а реализации последовательности $\{\overline{\mathbf{A}}_1, \overline{\mathbf{A}}_2, \dots\}$ будем называть верхними граничными реализациями последовательности (1).

Для полностью неотрицательных интервальных систем метод граничных реализаций опирается на следующие утверждения.

Предложение 1. Если для нижней и верхней граничных реализаций одинаковой размерности $(\underline{\mathbf{F}}, \underline{\mathbf{G}}, \underline{\mathbf{H}})$ и $(\overline{\mathbf{F}}, \overline{\mathbf{G}}, \overline{\mathbf{H}})$ некоторой последовательности интервальных матриц выполняется

- 1) $\underline{\mathbf{F}}, \underline{\mathbf{G}}, \underline{\mathbf{H}}, \overline{\mathbf{F}}, \overline{\mathbf{G}}, \overline{\mathbf{H}}$ – неотрицательные;
- 2) $\underline{\mathbf{F}} \leq \overline{\mathbf{F}}, \underline{\mathbf{G}} \leq \overline{\mathbf{G}}, \underline{\mathbf{H}} \leq \overline{\mathbf{H}}$, то интервальная система $([\underline{\mathbf{F}}, \overline{\mathbf{F}}], [\underline{\mathbf{G}}, \overline{\mathbf{G}}], [\underline{\mathbf{H}}, \overline{\mathbf{H}}])$ является интервальной точной (алгебраической) реализацией этой последовательности.

Предложение 2. Если для граничных реализаций одинаковой размерности $(\underline{\mathbf{F}}, \underline{\mathbf{G}}, \underline{\mathbf{H}})$ и $(\overline{\mathbf{F}}, \overline{\mathbf{G}}, \overline{\mathbf{H}})$ некоторой последовательности интервальных матриц найдутся такие матрицы T_1 и T_2 , что выполняются неравенства

$$\hat{\underline{\mathbf{F}}} \leq \hat{\overline{\mathbf{F}}}, \hat{\underline{\mathbf{G}}} \leq \hat{\overline{\mathbf{G}}}, \hat{\underline{\mathbf{H}}} \leq \hat{\overline{\mathbf{H}}},$$

где

$$\hat{\underline{\mathbf{F}}} = T_1 \underline{\mathbf{F}} T_1^{-1}, \hat{\underline{\mathbf{G}}} = T_1 \underline{\mathbf{G}}, \hat{\underline{\mathbf{H}}} = \underline{\mathbf{H}} T_1^{-1}, \quad (2)$$

$$\hat{\overline{\mathbf{F}}} = T_2 \overline{\mathbf{F}} T_2^{-1}, \hat{\overline{\mathbf{G}}} = T_2 \overline{\mathbf{G}}, \hat{\overline{\mathbf{H}}} = \overline{\mathbf{H}} T_2^{-1}, \quad (3)$$

$\hat{\underline{\mathbf{F}}}, \hat{\underline{\mathbf{G}}}, \hat{\underline{\mathbf{H}}}, \hat{\overline{\mathbf{F}}}, \hat{\overline{\mathbf{G}}}, \hat{\overline{\mathbf{H}}}$ – неотрицательные, то интервальная система

$$([\hat{\underline{\mathbf{F}}}, \hat{\overline{\mathbf{F}}}], [\hat{\underline{\mathbf{G}}}, \hat{\overline{\mathbf{G}}}], [\hat{\underline{\mathbf{H}}}, \hat{\overline{\mathbf{H}}})$$

является интервальной алгебраической реализацией этой последовательности.

Таким образом, решение задачи реализации для интервальных полностью неотрицательных систем может быть осуществлено с помощью следующего алгоритма:

Алгоритм 1.

1. Находим нижнюю и верхнюю граничные реализации одинаковой размерности для заданной импульсной последовательности интервальных матриц.
2. Если найденные граничные реализации удовлетворяют условиям предложения 1, то соответствующая интервальная реализация и будет искомой, иначе
3. В соответствии с предложением 3, с помощью преобразований подобия (2), (3) попытаемся найти эквивалентные (с точностью до изоморфизма) граничные реализации, для которых условия предложения 1 выполняются.

Заметим, что при выполнении шага 1 данного алгоритма для вычисления граничных реализаций могут применяться, например, алгоритм Б.Л. Хо [2] или другие методы вычисления конечномерных реализаций [3, 4].

Пример 1. Рассмотрим интервальную импульсную последовательность для системы с одним входом и одним выходом:

$$\begin{aligned} \mathbf{A}_1 &= [0, 0.21], & \mathbf{A}_2 &= [0.684, 1.357], \\ \mathbf{A}_3 &= [0.599, 1.915], & \mathbf{A}_4 &= [1.072, 3.805]. \end{aligned} \quad (4)$$

Нижняя и верхняя граничные реализации имеют вид:

$$\begin{aligned} \underline{F} &= \begin{pmatrix} 0.9 & 1 \\ 0.81 & 0 \end{pmatrix}, & \underline{G} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0.81 \end{pmatrix}, & \underline{H} &= (1 \ 0), \\ \overline{F} &= \begin{pmatrix} 12.2 & 1 \\ -133.1 & -11 \end{pmatrix}, & \overline{G} &= \begin{pmatrix} 0.1 \\ 0 \end{pmatrix}, & \overline{H} &= (1 \ 0). \end{aligned}$$

Эта пара не удовлетворяет условиям предложения 2. Применив к этим реализациям преобразования подобия

$$T_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0.876 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad T_2 = \begin{pmatrix} 1 & 6.462 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

получим пару реализаций в наблюдаемой канонической форме:

$$\begin{aligned} \hat{\underline{F}} &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0.8 & 0.876 \end{pmatrix}, & \hat{\underline{G}} &= \begin{pmatrix} 0 \\ 0.684 \end{pmatrix}, & \hat{\underline{H}} &= (1 \ 0), \\ \hat{\overline{F}} &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1.043 & 1.25 \end{pmatrix}, & \hat{\overline{G}} &= \begin{pmatrix} 0.21 \\ 1.357 \end{pmatrix}, & \hat{\overline{H}} &= (1 \ 0). \end{aligned}$$

Полученная нами интервальная система

$$\hat{\mathbf{F}} = \begin{pmatrix} [0, 0] & [1, 1] \\ [0.8, 1.043] & [0.876, 1.25] \end{pmatrix}, \quad \hat{\mathbf{G}} = \begin{pmatrix} [0, 0.21] \\ [0.684, 1.357] \end{pmatrix}, \quad \hat{\mathbf{H}} = ([1, 1][0, 0]).$$

отвечает условиям предложения 1 и является интервальной реализацией исходной последовательности матриц (4).

Для полностью неположительных интервальных импульсных последовательностей матриц можно использовать следующий алгоритм.

Алгоритм 2.

1. Образует симметричную относительно нуля последовательность матриц

$$\{[-\bar{A}_1, -\underline{A}_1], [-\bar{A}_2, -\underline{A}_2], \dots\}.$$

2. Для полученной таким образом последовательности матриц (которая является полностью неотрицательной) с помощью алгоритма 1 вычисляем интервальную реализацию (F, G, H) .
3. Строим реализацию исходной полностью неположительной последовательности, в качестве которой могут быть системы $(F, -G, H)$ или $(F, G, -H)$.

3. Реализация импульсных последовательностей смешанного типа

В случае “смешанных” интервальных систем, т.е. систем, в которых присутствуют и отрицательные и положительные элементы, можно использовать следующую модификацию метода граничных реализаций.

Разложим исходную импульсную последовательность интервальных матриц (5) на неположительную и неотрицательную последовательности:

$$\{A_1, A_2, \dots\} = \{A_1^-, A_2^-, \dots\} + \{A_1^+, A_2^+, \dots\}, \quad (5)$$

где A_i^- и A_i^+ ($i = 1, 2, \dots$) отрицательная и положительная части матрицы A_i . Последовательность $\{A_1^-, A_2^-, \dots\}$ (которая является полностью неположительной), будем называть отрицательной частью последовательности (5). Аналогично последовательность $\{A_1^+, A_2^+, \dots\}$ (которая является полностью неотрицательной), будем называть положительной частью последовательности (5).

Имеет место следующий результат.

Предложение 3. Если для положительной и симметричной относительно нуля отрицательной частей последовательности матриц (5) существуют неотрицательные интервальные алгебраические реализации (F^+, G^+, H^+) и (F^-, G^-, H^-) соответственно, то интервальная система (F, G, H) с блочными матрицами

$$F = \begin{pmatrix} F^- & O \\ O & F^+ \end{pmatrix}, \quad G = \begin{pmatrix} G^- \\ G^+ \end{pmatrix}, \quad H = (-H^- \quad H^+). \quad (6)$$

является интервальной алгебраической реализацией последовательности (5).

Заметим, что в соответствии с теоретико-системной терминологией система (6) является ни чем иным как параллельной композицией систем (F^+, G^+, H^+) и $(F^-, G^-, -H^-)$.

Пример 2. Рассмотрим интервальную импульсную последовательность для системы с одним входом и одним выходом:

$$\begin{aligned} \mathbf{A}_1 &= [-0.44, 0.22], & \mathbf{A}_2 &= [0.412, 1.504], \\ \mathbf{A}_3 &= [-0.2216, 2.2528], & \mathbf{A}_4 &= [-0.07592, 4.42156]. \end{aligned} \quad (7)$$

Образует отрицательную и положительную части этой последовательности:

$$\begin{aligned} \mathbf{A}_1^- &= [-0.44, 0], & \mathbf{A}_2^- &= [0, 0], & \mathbf{A}_3^- &= [-0.2216, 0], & \mathbf{A}_4^- &= [-0.07592, 0]; \\ \mathbf{A}_1^+ &= [0, 0.22], & \mathbf{A}_2^+ &= [0.412, 1.504], & \mathbf{A}_3^+ &= [0, 2.2528], & \mathbf{A}_4^+ &= [0, 4.42156]. \end{aligned}$$

Интервальные реализации, вычисленные с помощью алгоритмов 1 и 2, имеют вид

$$\begin{aligned} \mathbf{F}^- &= \begin{pmatrix} [0, 0] & [0, 1] \\ [0, 0.504] & [0, 0.343] \end{pmatrix}, & \mathbf{G}^- &= \begin{pmatrix} [0, 0.44] \\ [0, 0] \end{pmatrix}, & \mathbf{H}^- &= ([-1, 0] \ [0, 0]); \\ \mathbf{F}^+ &= \begin{pmatrix} [0, 0] & [1, 1] \\ [0, 0.879] & [0, 1.373] \end{pmatrix}, & \mathbf{G}^+ &= \begin{pmatrix} [0, 0.22] \\ [0, 0.412, 1.504] \end{pmatrix}, & \mathbf{H}^+ &= ([1, 1] \ [0, 0]). \end{aligned}$$

Используя предложение 3, получаем искомую реализацию последовательности (7):

$$\begin{aligned} \mathbf{F}^- &= \begin{pmatrix} [0, 0] & [0, 1] & [0, 0] & [0, 0] \\ [0, 0.504] & [0, 0.343] & [0, 0] & [0, 0] \\ [0, 0] & [0, 0] & [0, 0] & [0, 1] \\ [0, 0] & [0, 0] & [0, 0.879] & [0, 1.373] \end{pmatrix}, \\ \mathbf{G}^- &= \begin{pmatrix} [0, 0.44] \\ [0, 0] \\ [0, 0.22] \\ [0, 0.412, 1.504] \end{pmatrix}, & \mathbf{H}^- &= ([-1, 0] \ [0, 0] \ [1, 1] \ [0, 0]). \end{aligned}$$

Список литературы

- [1] Пушков С.Г., Кривошапко С.Ю. О проблеме реализации в пространстве состояний для интервальных динамических систем // Вычислительные технологии. – 2004. – Т. 9, № 1. – С. 75–85.
- [2] Калман Р., Фалб П., Арбиб М. Очерки по математической теории систем. – М.: Мир, 1971.
- [3] Пушков С.Г. О вычислении конечномерной реализации // Кибернетика и системный анализ. – 1991. – № 6. – С. 107–112.
- [4] Пушков С.Г. Конечномерные реализации импульсной характеристики, основанные на псевдообращении ганкелевой матрицы // Известия РАН. Теория и системы управления. – 2002. – № 3. – С. 5–11.