

# ДИНАМИКА ТУРБУЛЕНТНОГО СЛЕДА ЗА САМОДВИЖУЩИМСЯ ТЕЛОМ

А. Г. ДЕМЕНКОВ

*Институт теплофизики им. С.С. Кутателадзе СО РАН, Новосибирск, Россия*

В. А. КОСТОМАХА

*Институт гидродинамики им. М.А. Лаврентьева СО РАН, Новосибирск, Россия*

Г. Г. ЧЕРНЫХ

*Институт вычислительных технологий СО РАН, Новосибирск, Россия*

e-mail: schernykh@lchd.ict.nsc.ru

Выполнено численное моделирование развития закрученного турбулентного осесимметричного следа за самодвижущимся телом. Для описания следа применяются две математические модели, включающие дифференциальные уравнения движения, переноса рейнольдсовых напряжений и скорости диссипации. Получено удовлетворительное согласование результатов расчетов с экспериментальными данными. Исследовано вырождение дальнего турбулентного следа. Осуществлено численное моделирование динамики пассивной примеси в турбулентном следе.

Рассматривается задача об эволюции турбулентного следа за телом вращения, движущимся равномерно и прямолинейно в безграничной однородной несжимаемой жидкости. Тело снабжено движителем, тяга которого в обсуждаемой задаче компенсирует силу гидродинамического сопротивления, так что величина продольной компоненты суммарного избыточного импульса  $J$  в следе равна нулю. Движитель может закручивать жидкость в следе, поэтому, для того, чтобы тело не вращалось вокруг своей продольной оси, эта закрутка должна быть тем или иным способом также скомпенсирована. При этом суммарный момент количества движения  $M$  в следе также равен нулю. Такой режим движения тела часто называют режимом самодвижения.

Численное моделирование закрученного безымпulsive турбулентного следа с ненулевым моментом количества движения, основанное на применении иерархии полумпирических моделей турбулентности второго порядка, осуществлено в [1, 2]. Показано, что удовлетворительное соответствие с экспериментальными данными [3] может быть получено с применением математической модели, включающей дифференциальные уравнения переноса нормальных и одного из касательных рейнольдсовых напряжений и неравновесных алгебраических соотношений для остальных касательных напряжений. Закрученный турбулентный след за самодвижущимся телом рассмотрен в [4, 5] (там же можно найти обзор работ по закрученным следам). Для его описания использовалась математическая модель второго порядка, близкая примененной в [3].

В настоящей работе численное моделирование закрученного турбулентного следа за самодвижущимся телом выполнено с применением двух математических моделей. Представлены результаты расчетов динамики пассивной примеси в турбулентном следе.

## 1. Постановка задачи

Для описания течения привлекается следующая система осредненных уравнений движения и переноса концентрации пассивной примеси в приближении тонкого сдвигового слоя:

$$U \frac{\partial U}{\partial x} + V \frac{\partial U}{\partial r} = -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r \langle u'v' \rangle + \frac{\partial}{\partial x} \int_r^\infty \frac{[W^2 + (\langle w'^2 \rangle - \langle v'^2 \rangle)]}{r} dr - \frac{\partial (\langle u'^2 \rangle - \langle v'^2 \rangle)}{\partial x}, \quad (1.1)$$

$$U \frac{\partial W}{\partial x} + V \frac{\partial W}{\partial r} + \frac{VW}{r} = -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r \langle v'w' \rangle - \frac{\langle v'w' \rangle}{r} - \frac{\partial \langle u'w' \rangle}{\partial x}, \quad (1.2)$$

\*Работа выполнена при частичной финансовой поддержке РФФИ (грант 01-01-00783), СО РАН (интеграционный проект 2000-1) и Федеральной целевой программы "Интеграция" (проект 274).

© А. Г. Деменков, В. А. Костомаха, Г. Г. Черных, 2001.

$$\frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{V}{r} = 0, \quad (1.3)$$

$$U \frac{\partial \Theta}{\partial x} + V \frac{\partial \Theta}{\partial r} = -\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} r \langle \theta' v' \rangle. \quad (1.4)$$

Здесь  $x, r, \varphi$  — цилиндрическая система координат с началом на задней кромке тела; ось  $x$  направлена противоположно направлению движения тела;  $U, V, W, u', v', w'$  — соответствующие компоненты скорости осредненного и пульсационного движения;  $\langle u'v' \rangle, \langle u'w' \rangle, \langle v'w' \rangle$  — касательные рейнольдсовы напряжения;  $\Theta$  и  $\theta'$  — осредненная и пульсационная составляющие концентрации примеси. Угловые скобки означают осреднение. В правых частях уравнений (1.1), (1.2), (1.4) слагаемые с молекулярной вязкостью и диффузией отброшены в предположении малости. Поскольку рассматривается осесимметричный след, искомые функции от координаты  $\varphi$  не зависят.

Ниже рассмотрены две замкнутые математические модели.

Наиболее полная (Модель 1) включает в себя дополнительно к (1.1)–(1.3) уравнения переноса рейнольдсовых напряжений:

$$U \frac{\partial \langle u'^2 \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle u'^2 \rangle}{\partial r} = -2(1-\alpha) \langle u'v' \rangle \frac{\partial U}{\partial r} - \frac{2}{3} \varepsilon - C_1 \frac{\varepsilon}{e} \left( \langle u'^2 \rangle - \frac{2}{3} e \right) + \frac{2}{3} \alpha P + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{re \langle v'^2 \rangle}{\varepsilon} \frac{\partial \langle u'^2 \rangle}{\partial r} \right), \quad (1.5)$$

$$U \frac{\partial \langle v'^2 \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle v'^2 \rangle}{\partial r} - 2 \frac{W}{r} \langle v'w' \rangle = 2(1-\alpha) \langle v'w' \rangle \frac{W}{r} - \frac{2}{3} \varepsilon - C_1 \frac{\varepsilon}{e} \left( \langle v'^2 \rangle - \frac{2}{3} e \right) + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{re}{\varepsilon} \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial \langle v'^2 \rangle}{\partial r} - \frac{2 \langle v'w' \rangle^2}{r} \right) \right] - \frac{2C_s e}{r\varepsilon} \left[ \langle v'w' \rangle \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial r} + \langle w'^2 \rangle \frac{(\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle)}{r} \right] + \frac{2}{3} \alpha P, \quad (1.6)$$

$$U \frac{\partial \langle w'^2 \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle w'^2 \rangle}{\partial r} + 2 \frac{W}{r} \langle v'w' \rangle = -2(1-\alpha) \langle v'w' \rangle \frac{\partial W}{\partial r} - \frac{2}{3} \varepsilon - C_1 \frac{\varepsilon}{e} \left( \langle w'^2 \rangle - \frac{2}{3} e \right) + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{re}{\varepsilon} \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial \langle w'^2 \rangle}{\partial r} + \frac{2 \langle v'w' \rangle^2}{r} \right) \right] + \frac{2C_s e}{r\varepsilon} \left[ \langle v'w' \rangle \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial r} + \langle w'^2 \rangle \frac{(\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle)}{r} \right] + \frac{2}{3} \alpha P, \quad (1.7)$$

$$U \frac{\partial \langle u'v' \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle u'v' \rangle}{\partial r} - \frac{W}{r} \langle u'w' \rangle = -(1-\alpha) \langle v'^2 \rangle \frac{\partial U}{\partial r} - C_1 \frac{\varepsilon}{e} \langle u'v' \rangle + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{re}{\varepsilon} \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial \langle u'v' \rangle}{\partial r} - \frac{\langle v'w' \rangle \langle u'w' \rangle}{r} \right) \right] - \frac{C_s e}{r\varepsilon} \left[ \langle v'w' \rangle \frac{\partial \langle u'w' \rangle}{\partial r} + \langle w'^2 \rangle \frac{\langle u'v' \rangle}{r} \right], \quad (1.8)$$

$$U \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial r} + \frac{W}{r} (\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle) = -C_1 \frac{\varepsilon}{e} \langle v'w' \rangle + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{re}{\varepsilon} \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial r} + \langle v'w' \rangle \frac{(\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle)}{r} \right) \right] - (1-\alpha) \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial W}{\partial r} - \langle w'^2 \rangle \frac{W}{r} \right) - \frac{C_s e}{r\varepsilon} \left[ \langle v'w' \rangle \frac{\partial (\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle)}{\partial r} - 4 \langle w'^2 \rangle \frac{\langle v'w' \rangle}{r} \right], \quad (1.9)$$

$$U \frac{\partial \langle u'w' \rangle}{\partial x} + V \frac{\partial \langle u'w' \rangle}{\partial r} + \frac{W}{r} \langle u'v' \rangle = -(1-\alpha) \left( \langle u'v' \rangle \frac{\partial W}{\partial r} + \langle v'w' \rangle \frac{\partial U}{\partial r} \right) - C_1 \frac{\varepsilon}{e} \langle u'w' \rangle + \frac{C_s}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left[ \frac{e}{\varepsilon} \left( \langle v'^2 \rangle \frac{\partial \langle u'w' \rangle}{\partial r} + \langle v'w' \rangle \frac{\langle u'v' \rangle}{r} \right) \right] + \frac{C_s e}{r\varepsilon} \left[ \langle v'w' \rangle \frac{\partial \langle v'^2 \rangle}{\partial r} - \langle w'^2 \rangle \frac{\langle u'w' \rangle}{r} \right]. \quad (1.10)$$

Скорость диссипации  $\varepsilon$  находится путем решения соответствующего дифференциального уравнения переноса

$$U \frac{\partial \varepsilon}{\partial x} + V \frac{\partial \varepsilon}{\partial r} = \frac{C_\varepsilon}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{re \langle v'^2 \rangle}{\varepsilon} \frac{\partial \varepsilon}{\partial r} \right) + \frac{\varepsilon}{e} (C_{\varepsilon 1} P - C_{\varepsilon 2} \varepsilon). \quad (1.11)$$

Величина  $P$  в уравнениях (1.5)–(1.7), (1.11) — порождение энергии турбулентности за счет градиентов осредненного движения:

$$P = - \left( \langle u'v' \rangle \frac{\partial U}{\partial r} + \langle v'w' \rangle r \frac{\partial (W/r)}{\partial r} + \langle u'w' \rangle \frac{\partial W}{\partial x} + \langle u'^2 \rangle \frac{\partial U}{\partial x} + \langle v'^2 \rangle \frac{\partial V}{\partial r} + \langle w'^2 \rangle \frac{V}{r} \right). \quad (1.12)$$

Эмпирические постоянные  $C_s, C_\varepsilon, \alpha, C_1, C_2, C_{\varepsilon 1}, C_{\varepsilon 2}$  в уравнениях (1.5)–(1.11) равны, соответственно, 0.22, 0.17, 0.93, 0.6, 2.2, 1.45, 1.92.

В Модели 2 касательные турбулентные напряжения определяются из неравновесных соотношений Роды

$$\langle u'v' \rangle = \alpha_1 \langle v'^2 \rangle \frac{\partial U}{\partial r}, \quad (1.13)$$

$$\langle u'w' \rangle = \alpha_1 \left( \langle u'v' \rangle \frac{\partial W}{\partial r} + \langle v'w' \rangle \frac{\partial U}{\partial r} \right), \quad (1.14)$$

$$\langle v'w' \rangle = \alpha_1 \left( \langle v'^2 \rangle r \frac{\partial}{\partial r} (W/r) + \frac{W}{r} (\langle v'^2 \rangle - \langle w'^2 \rangle) \right), \quad (1.15)$$

где  $\alpha_1 = -\lambda_1 \frac{\varepsilon}{\varepsilon}$ ,  $\lambda_1 = \frac{1 - C_2}{C_1 + P/\varepsilon - 1}$ .

Нормальные рейнольдсовы напряжения находятся путем решения дифференциальных уравнений переноса (1.5)–(1.7).

Для замыкания уравнения (1.4) воспользуемся простейшим градиентным соотношением ( $\gamma=0.31$ )

$$-\langle \theta'v' \rangle = \gamma \frac{\varepsilon \langle v'^2 \rangle}{\varepsilon} \frac{\partial \Theta}{\partial r}. \quad (1.16)$$

В основу представленных выше математических моделей положена модель [6]. Структура Модели 2 обусловлена опытом численного моделирования незакрученных безимпульсных турбулентных следов в линейно стратифицированной жидкости [7].

Переменные задачи обезразмеривались с применением скорости невозмущенного потока  $U_0$  и характерной длины  $D$  (диаметра тела). В качестве начальных условий (на примере математической Модели 1) при  $x = x_0$  задавались распределения  $U, W, \varepsilon, \langle u'_i u'_j \rangle$ , согласованные с экспериментальными данными. Начальному распределению осредненной концентрации пассивной примеси соответствовала финитная колоколообразная неотрицательная функция. При  $r \rightarrow \infty$  ставились условия невозмущенного потока; при  $r = 0$  — условия симметрии для  $U, \langle u'^2 \rangle, \langle v'^2 \rangle, \langle w'^2 \rangle, \langle v'w' \rangle, \varepsilon, \Theta$  и антисимметрии для  $V, W, \langle u'v' \rangle, \langle u'w' \rangle$ :

$$\frac{\partial U}{\partial r} = \frac{\partial \langle u'_i u'_i \rangle}{\partial r} = \frac{\partial \varepsilon}{\partial r} = \frac{\partial \langle v'w' \rangle}{\partial r} = \frac{\partial \Theta}{\partial r} = \langle u'v' \rangle = \langle u'w' \rangle = V = W = 0.$$

## 2. Алгоритм расчета

Следствием математической модели и соответствующих начальных и граничных условий являются законы сохранения суммарного избыточного импульса, момента количества движения ( $U_1 = U - U_0$  — дефект продольной компоненты скорости;  $\rho_0 = \text{const}$  — плотность жидкости) и суммарного расхода примеси:

$$J(x) = 2\pi\rho_0 \int_0^\infty [UU_1 - \int_r^\infty \frac{W^2 + \langle w'^2 \rangle - \langle v'^2 \rangle}{r'} dr' + \langle u'^2 \rangle - \langle v'^2 \rangle] r dr = J(x_0) \quad (2.1)$$

$$M(x) = 2\pi\rho_0 \int_0^\infty (UW + \langle u'w' \rangle) r^2 dr = M(x_0) \quad (2.2)$$

$$Q(x) = 2\pi \int_0^\infty U\Theta r dr = Q(x_0). \quad (2.3)$$

Численный алгоритм решения задачи основан на применении конечно-разностного алгоритма первого порядка аппроксимации на подвижных сетках, консервативного по отношению к законам сохранения (2.1)–(2.3). Достаточно подробно алгоритм и его тестирование изложены в [1], поэтому отметим только, что при использовании Модели 2 и аппроксимации уравнения (1.2) значения коэффициента турбулентной вязкости  $\nu_{tw} = \alpha_1 \langle v'^2 \rangle$  в полуцелых узлах сетки по переменной  $r$  вычислялись по формуле [8]

$$(\nu_{tw})_{i \pm \frac{1}{2}} = \frac{2(\nu_{tw})_{i \pm 1} (\nu_{tw})_i}{(\nu_{tw})_{i \pm 1} + (\nu_{tw})_i}.$$

### 3. Результаты расчетов

Ниже представлены результаты численных экспериментов, выполненные на основе Моделей 1, 2. В качестве начальных условий при  $x/D=10$  принимались экспериментальные данные, полученные в низкотурбулентной аэродинамической трубе Института гидродинамики им. М.А. Лаврентьева СО РАН [4]. Опыты соответствовали числу Рейнольдса  $Re=U_0 D/\nu = 5 \cdot 10^4$ , где  $\nu$ —кинематический коэффициент вязкости. При проведении расчетов граничные условия для  $U_1$ ,  $\langle u'_i u'_j \rangle$ ,  $\varepsilon$ ,  $\Theta$ , из бесконечности сносились на линию  $r = r_* = 4D$ . Величина  $r_*$  была определена в ходе численных экспериментов. Основные результаты расчетов получены на равномерной по переменной  $r$  сетке с шагом  $h_r/D = 0.02$ . Величина шага сетки  $h_x/D$  по продольной координате возрастала и изменялась от 0.01 по формуле члена геометрической прогрессии со знаменателем 1.006. Для контроля точности осуществлялся расчет с  $h_r/D = 0.04$  и начальным  $h_x/D = 0.02$ . Отклонения сеточных решений в равномерной норме при этом не превышали 1%.

Поскольку целью настоящей работы является численное моделирование турбулентного следа за самодвигающимся телом, большое внимание уделялось обеспечению достаточной близости к нулю начальных значений  $J(x_0)$  и  $M(x_0)$ . С этой целью экспериментально полученные при  $x/D = 10$  распределения аппроксимировались кубическими сплайнами. Затем, с помощью небольших вариаций полученных функций при больших значениях радиальной переменной  $r$  обеспечивалась малость величин  $J(x_0)$  и  $M(x_0)$ . Основные расчеты проводились при  $J = 5.5 \cdot 10^{-13}$ ,  $M = 5.4 \cdot 10^{-11}$  (здесь рассматриваются безразмерные значения  $J, M$ ;  $x/D \in [10, 3315]$ ).

Математические Модели 1, 2 иллюстрируются сопоставлением рассчитанных и измеренных поперечных распределений тангенциальной компоненты  $W$  и дефекта продольной компоненты  $U_1$  средней скорости (рис. 1) и интенсивностей турбулентных флуктуаций компонент скорости  $\sigma_u = \sqrt{\langle u'^2 \rangle}$ ,  $\sigma_v = \sqrt{\langle v'^2 \rangle}$ ,  $\sigma_w = \sqrt{\langle w'^2 \rangle}$  (рис. 2). Результаты расчетов изображены сплошными линиями; экспериментальные данные—точками. Соответствие результатов расчетов по Моделям 1, 2 и экспериментальных данных можно считать удовлетворительным. Результаты расчетов на рис. 2 по обеим моделям практически совпадают. Осевые значения интенсивностей  $\sigma_u, \sigma_v, \sigma_w$  достаточно близки. Однако поведение распределений этих величин вблизи оси следа отличается весьма существенно, что связано с различием источников членов в уравнениях (1.5)–(1.7).

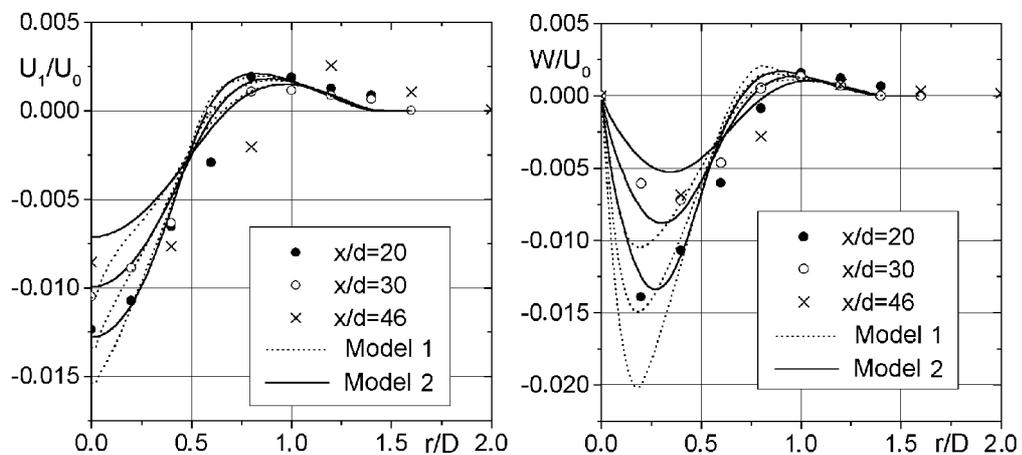


Рис. 1.

Рис. 3 демонстрирует изменение характерных масштабов турбулентности в зависимости от расстояния от тела. Здесь  $U_{10}$  — осевое значение дефекта продольной компоненты скорости,  $W_m$  — максимальное в данном сечении следа значение окружной компоненты скорости,  $\varepsilon_0$  — величина энергии турбулентности на оси следа и  $r_{1/2}(x)$  — характерная ширина следа, определяемая из соотношения

$$\sigma_u(r_{1/2}, x) = 0.5\sigma_u(0, x).$$

При сопоставлении максимальных по модулю значений касательных напряжений  $\langle v'w' \rangle_m$  в качестве экспериментальных значений выбирались соответствующие значения в отрицательной ветви распределения  $\langle v'w' \rangle$ .

Как видно, результаты расчетов основных параметров течения по Моделям 1, 2 достаточно хорошо согласуются с экспериментальными данными. Существенные отклонения в изменениях величин  $\langle u'v' \rangle_m$ ,

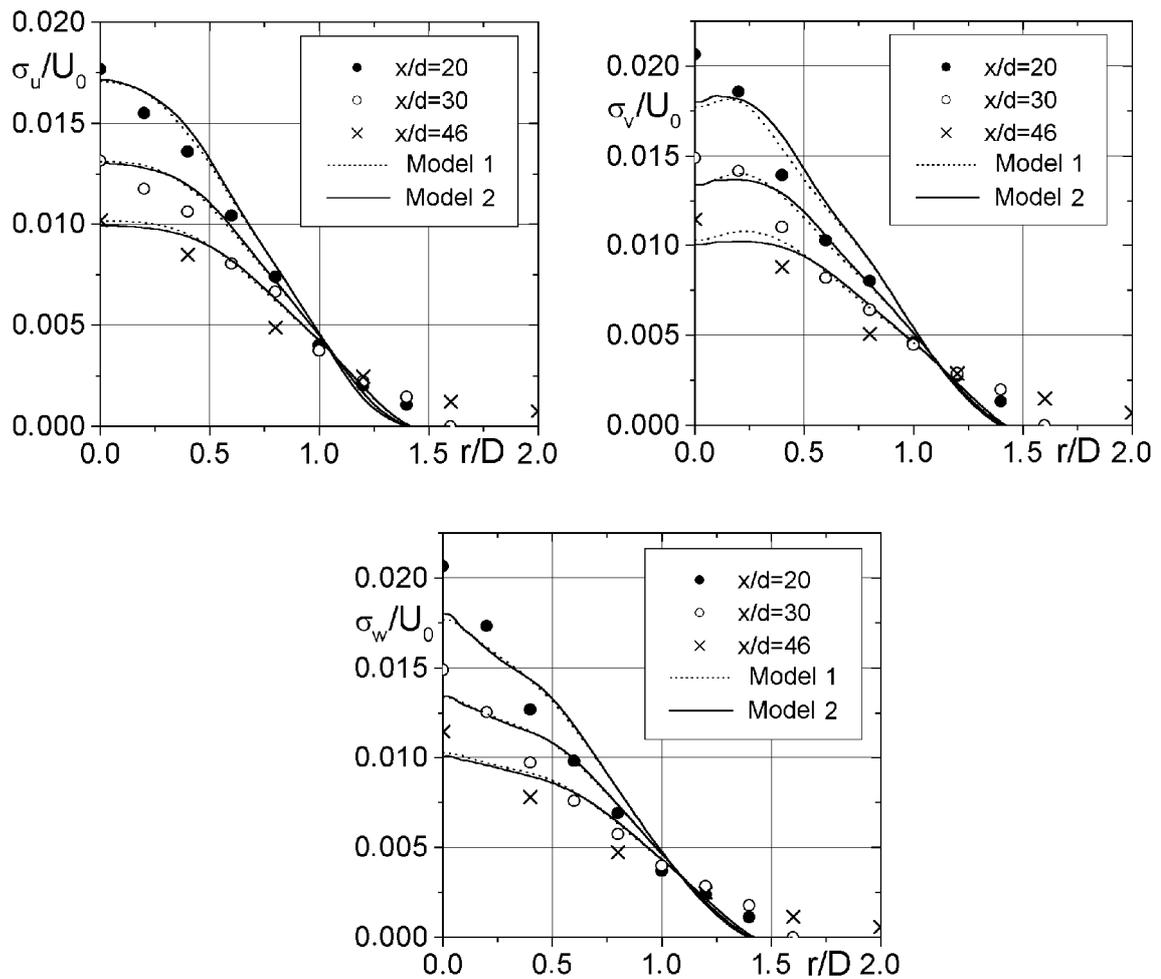


Рис. 2.

$\langle v'w' \rangle_m$ , по-видимому, свидетельствуют о недостатках математических Моделей 1, 2. На больших удалениях от тела поведение всех масштабных функций демонстрирует степенную зависимость от  $x$ . В логарифмических координатах рис. 3 это пунктирные прямые. Степенная зависимость характерных масштабов турбулентности является одним из необходимых признаков достижения автомодельности течения в следе.

На больших удалениях от тела получено также аффинное подобие поперечных распределений характеристик турбулентности в следе. При анализе автомодельности дальнего турбулентного следа Модель 2 оказалась более удобной в связи с тем, что в ней уравнения переноса  $U_1$  и  $W$  являются диффузионными.

Динамика пассивной примеси иллюстрируется рис. 4, на котором представлено автомодельное распределение  $\Theta/\Theta_0(x)$  как функция  $r/r_{1/2}$ . Осевое значение  $\Theta_0(x) = \Theta(0, x)$  характеризуется асимптотическим соотношением  $\Theta_0(x) \sim x^{-0.4}$ , что находится в соответствии с законом сохранения (2.3), являющегося следствием (1.4). Расчеты характеристик пассивной примеси осуществлялись на основе Модели 2.

Выполнялись расчеты с начальным распределением осредненной концентрации вида  $\Theta(r, x_0) = 0$ ,  $r \in [0, r_0] \cup [r_1, r^*]$ ;  $\Theta(r, x_0) = \Theta^0 = const$ ,  $r \in [r_0, r_1]$ . Так же, как и в задаче о динамике пассивной примеси от мгновенного локализованного источника в зоне турбулентного смешения [9], процесс распространения характеризуется смещением положения максимума осредненной концентрации к оси следа. Однако это смещение происходит чрезвычайно медленно в сравнении с вырождением турбулентности.

Основные результаты работы сводятся к следующему. Построены две численные модели течения в закрученном турбулентном следе за самодвижущимся телом. Модели основаны на применении дифференциальных уравнений движения, переноса рейнольдсовых напряжений и скорости диссипации. Лучшее соответствие с экспериментальными данными получено с применением математической модели, включающей неравновесные алгебраические аппроксимации для касательных рейнольдсовых напряжений. Ис-

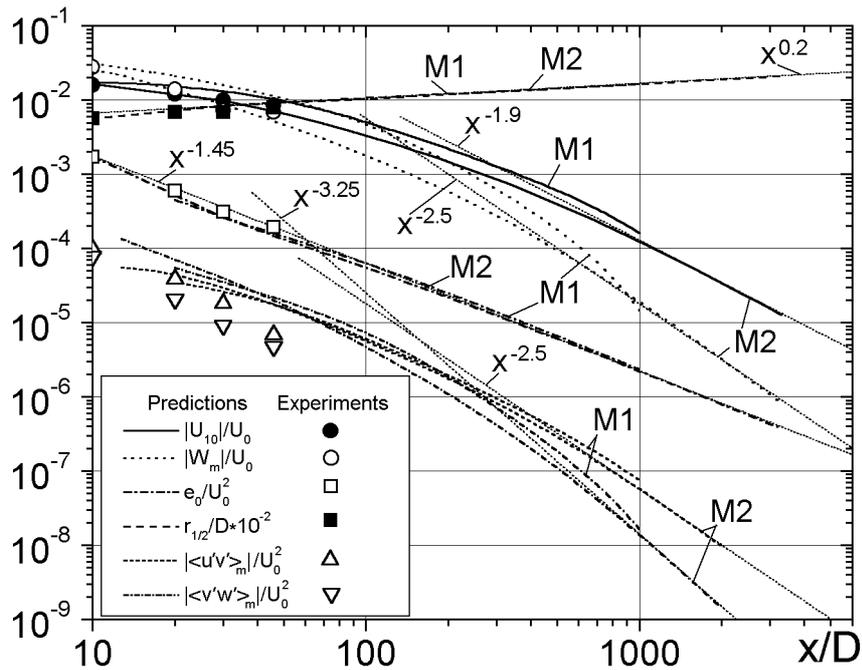


Рис. 3.

следовано вырождение дальнего турбулентного следа. Показано, что на больших расстояниях от тела течение становится автомодельным. Осуществлено численное моделирование динамики пассивной примеси в турбулентном следе.

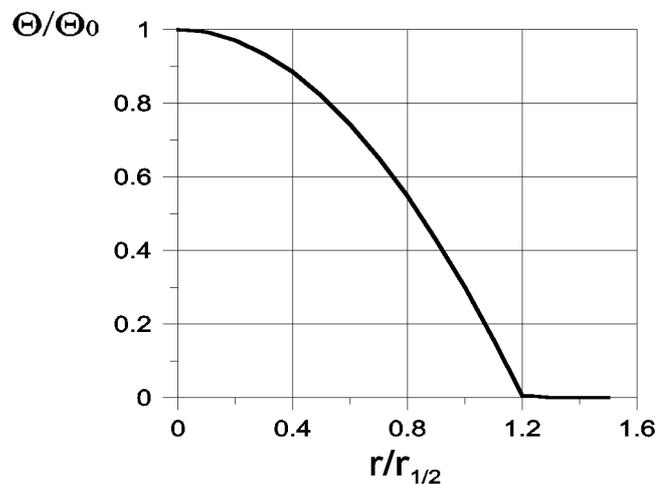


Рис. 4.

## Список литературы

- [1] CHERNYKH G. G., DEMENKOV A. G., KOSTOMAKHA V. A. Numerical model of a swirling momentumless turbulent wake // Russ. J. Numer. Anal. Math. Modelling. 1998. Vol.13, No. 4, P. 279-288.
- [2] KOSTOMAKHA V. A., CHERNYKH G. G., DEMENKOV A. G. Experimental and numerical modelling of a swirling turbulent wake // Proc. 9th Int. Conference of Meth. of Aeroph. Res. Novosibirsk, 1998. Vol. 2. P. 112-117.

- [3] КОСТОМАХА В. А., ЛЕСНОВА Н. В. Турбулентный закрученный след за сферой с полной или частичной компенсацией силы сопротивления // ПМТФ. 1995. Т. 36, № 2. С. 88–98.
- [4] ГАВРИЛОВ Н. В., ДЕМЕНКОВ А. Г., КОСТОМАХА В. А., ЧЕРНЫХ Г. Г. Экспериментальное и численное моделирование турбулентного следа за самодвижущимся телом // ПМТФ. 2000. Т. 41, № 4, С. 49–58.
- [5] ВАСИЛЬЕВ О. Ф., ДЕМЕНКОВ А. Г., КОСТОМАХА В. А., ЧЕРНЫХ Г. Г. Численное моделирование закрученного турбулентного следа за самодвижущимся телом // ДАН, 2001. Т. 376, № 2. С. 195–199.
- [6] ЛАУНДЕР Б. Е., МОРС А. Численный расчет осесимметричных сдвиговых течений с использованием замыканий для напряжений. В кн. “Турбулентные сдвиговые течения 1”. Пер. с англ. / Под ред. А.С. Гиневского. М.: Машиностроение, 1982. С. 291–310.
- [7] CHERNYKH G. G., VOROPAIEVA O. F. Numerical modeling of momentumless turbulent wake dynamics in a linearly stratified medium // Computers and Fluids, 1999. Vol. 28. P. 281–306.
- [8] ТИХОНОВ А. Н., САМАРСКИЙ А. А. Уравнения математической физики. М.: Наука, 1966.
- [9] ВОРОПАЕВА О. Ф., ЧАШЕЧКИН Ю. Д., ЧЕРНЫХ Г. Г. Диффузия пассивной примеси от мгновенного локализованного источника в зоне турбулентного смешения // ДАН, 1997. Т. 356. № 6, 759–762.